

Официальный оппонент по кандидатской диссертации
Мотиенко Анны Игоревны
на тему " Модели и методики поддержки принятия решений о спасении пораженных
в результате аварий на опасных производственных объектах "

1. Фамилия, имя, отчество официального оппонента

Рудианов Николай Александрович

2. Ученая степень, обладателем которой является официальный оппонент, и наименование отрасли науки, научных специальностей, по которым им защищена диссертация

Доктор технических наук по специальности 20.02.12 Системный анализ, моделирование боевых действий и систем военного назначения, компьютерные технологии в военном деле

3. Полное название организации, являющейся основным местом работы официального оппонента, и занимаемая им в этой организации должность

3-й Центральный научно-исследовательский институт Министерства обороны Российской Федерации, начальник отдела.

4. Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет

1. Рудианов Н.А., Лапшов В.С., Носков В.П., Рубцов И.В., Рябов А.В., Хрущев В.С. Бой в городе. боевые и обеспечивающие роботы в условиях урбанизированной территории // Известия ЮФУ. Технические науки. 2011. № 3 (116). С. 142-146.
2. Рудианов Н.А., Ларкин Е.В. Математическая модель поперечных колебаний подвижного наземного объекта // Вестник Рязанского государственного радиотехнического университета. 2011. № 37. С. 43-47.
3. Рудианов Н.А., Шеремет И.Б., Рябов А.В., Хрущев В.С., Комченков В.И. Обоснование семейства боевых и обеспечивающих роботов для боя в городе // Известия ЮФУ. Технические науки. 2012. № 3(128). С. 37-41.
4. Рудианов Н.А., Шеремет И.Б., Рябов А.В., Хрущев В.С. Проблемы развития роботизированного вооружения сухопутных войск // Известия ЮФУ. Технические науки. 2013. № 3 (140). С. 21-24.
5. Рудианов Н.А., Хрущев В.С. Обоснование облика боевых и обеспечивающих робототехнических комплексов сухопутных войск // Инженерный журнал: наука и инновации. 2013. № 8 (20). С. 29.
6. Рудианов Н.А., Шеремет И.А., Шеремет И.Б. Роботы в войсках: проблемы освоения, применения и взаимной адаптации // Оборонный комплекс - научно-техническому прогрессу России. 2014. № 3 (123). С. 66-69.
7. Рудианов Н.А., Аршакян А.А., Ларкин Е.В. Оценка установившихся режимов функционирования групповых систем мониторинга // Известия Тульского государственного университета. Технические науки. 2015. № 3. С. 115-122.
8. Рудианов Н.А., Ларкин Е.В. Модель продольного движения транспортного средства по пересеченной местности // Известия высших учебных заведений. Машиностроение. 2015. № 8(665). С. 35-41.

9. Рудианов Н.А., Акименко Т.А., Аршакян А.А. Управление группами роботизированных платформ // Известия Тульского государственного университета. Технические науки. 2015. № 8-1. С. 200-208.
10. Рудианов Н.А., Лапшов В.С., Носков В.П., Рубцов И.В., Гурджи А.И., Рябов А.В., Хрущев В.С. Перспективы разработки автономных наземных робототехнических комплексов специального военного назначения // Известия ЮФУ. Технические науки. 2016. № 1 (174). С. 156-168.